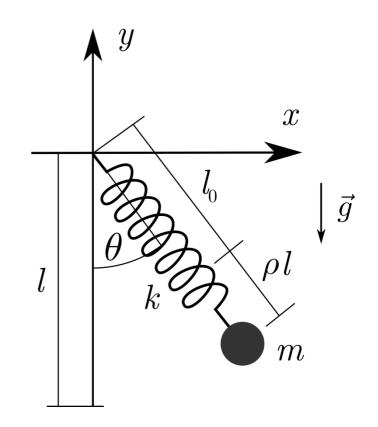
PÊNDULO ELÁSTICO: COORDENADAS FÍSICAS, TRANSIÇÃO ORDEM-CAOS-ORDEM E DISTRIBUIÇÃO DE ENERGIA

Meirielen C. de Sousa¹, F. Alberto Marcus², Iberê L. Caldas¹, Ricardo L. Viana²

¹ Instituto de Física, Universidade de São Paulo ² Departamento de Física, Universidade Federal do Paraná

PÊNDULO ELÁSTICO

- Mola massa desprezível, constante elástica k, comprimento l_0 ausência de forças
- Uma extremidade mola presa em (x,y) = (0,0)
- Massa m presa à extremidade livre mola
- Movimento apenas plano vertical:2 graus liberdade
- Posição equilíbrio estável: força elástica = força gravitacional (x,y) = (0,-l)
- $l = l_0 + mg/k$, g é aceleração gravidade



APLICAÇÕES

- Paradigma para estudo sistemas não-lineares acoplados
- Diversas propriedades dinâmicas de interesse:
 - caos
 - ressonâncias
 - transição ordem-caos-ordem
 - troca de energia entre mola e pêndulo
- Representação qualitativa muitos sistemas:
 - órbitas corpos celestes (ex: satélites, asteroides)
 - análogo clássico modos vibração moléculas triatômicas produzindo ressonância Fermi espectros infravermelho e Raman
 - interação ondas eletromagnéticas em meio não-linear
 - acoplamento ondas em física plasmas
 - componente sistemas mecânicos, etc.

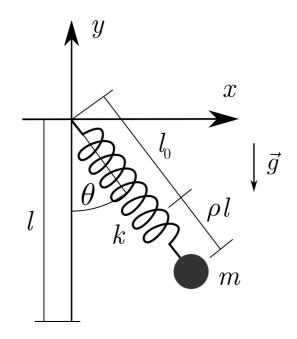
COORDENADAS FÍSICAS

Hamiltoniana coordenadas cartesianas:

$$\mathcal{E}_{Total} = \mathcal{E}_{Cinética} + \mathcal{E}_{Potencial\ Gravitacional} + \mathcal{E}_{Potencial\ Elástica}$$

$$\mathcal{E}_{Total} = \mathcal{H} = \frac{p_x^2 + p_y^2}{2m} + mgy + \frac{k}{2}(\sqrt{x^2 + y^2} - l_0)^2$$

 Sistema melhor compreendido quando utilizamos coordenadas (adimensionais) se relacionam diretamente aos movimentos mola e pêndulo



$$\rho = \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{l} - \frac{l_0}{l} \implies$$

compressão ou distensão mola a partir \emph{l}_0

$$\theta = \arctan \frac{x}{-y}$$
 \Rightarrow

ângulo entre massa m (pêndulo) e eixo vertical apontando para baixo (-y)

$$f = \frac{mg}{kl} = 1 - \frac{l_0}{l} \qquad \Longrightarrow$$

razão frequências pêndulo simples e oscilador harmônico simples

Coordenadas físicas:

$$\rho = f - 1 + \sqrt{(x^2 + y^2)/l^2}$$

$$\theta = \arctan(x/-y)$$

Outras variáveis e parâmetros:

$$f = mg / kl = 1 - l_0 / l$$

Momentos:

$$p_{\rho} = d\rho / dt$$

$$p_{\theta} = (\rho + 1 - f)^{2} d\theta / dt$$

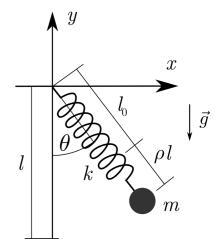
$$t = \tau \sqrt{k/m}$$
 (tempo adimensional)

• Hamiltoniana coordenadas (ρ, θ) :

$$\mathcal{H} = \frac{p_x^2 + p_y^2}{2m} + mgy + \frac{k}{2}(\sqrt{x^2 + y^2} - l_0)^2$$

$$E_{T} = H = \mathcal{H}/kl^{2}$$

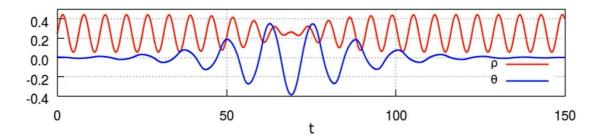
$$E_{T} = H = \frac{1}{2} \left[p_{\rho}^{2} + \frac{p_{\theta}^{2}}{(\rho + 1 - f)^{2}} \right] + \frac{\rho^{2}}{2} - (\rho + 1 - f)f \cos \theta$$



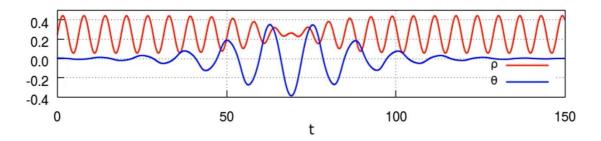
TIPOS TRAJETÓRIAS

- Dois graus liberdade
- Energia total E_T única constante movimento
- Sistema não-integrável:
 pode apresentar comportamento regular, ressonâncias, caos
- Soluções analíticas aproximadas apenas configurações restritas:
 baixas energias e pequenas amplitudes oscilação
- Demais configurações: integração numérica

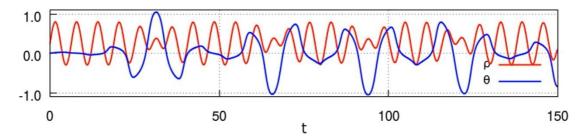
• Ressonância paramétrica (regular): Baixas energias, pequenas amplitudes oscilação, f=0.25 (razão frequências pêndulo simples e oscilador harmônico = 1/2)



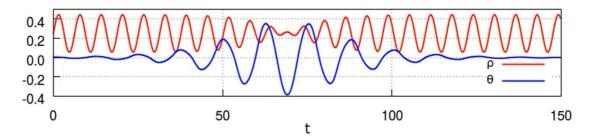
• Ressonância paramétrica (regular): Baixas energias, pequenas amplitudes oscilação, f = 0.25 (razão frequências pêndulo simples e oscilador harmônico = 1/2)



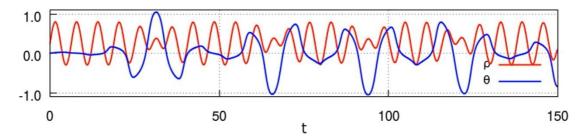
Órbita quase-periódica (regular):



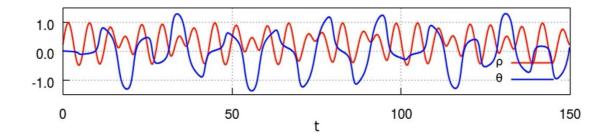
• Ressonância paramétrica (regular): Baixas energias, pequenas amplitudes oscilação, f=0.25 (razão frequências pêndulo simples e oscilador harmônico = 1/2)



Órbita quase-periódica (regular):



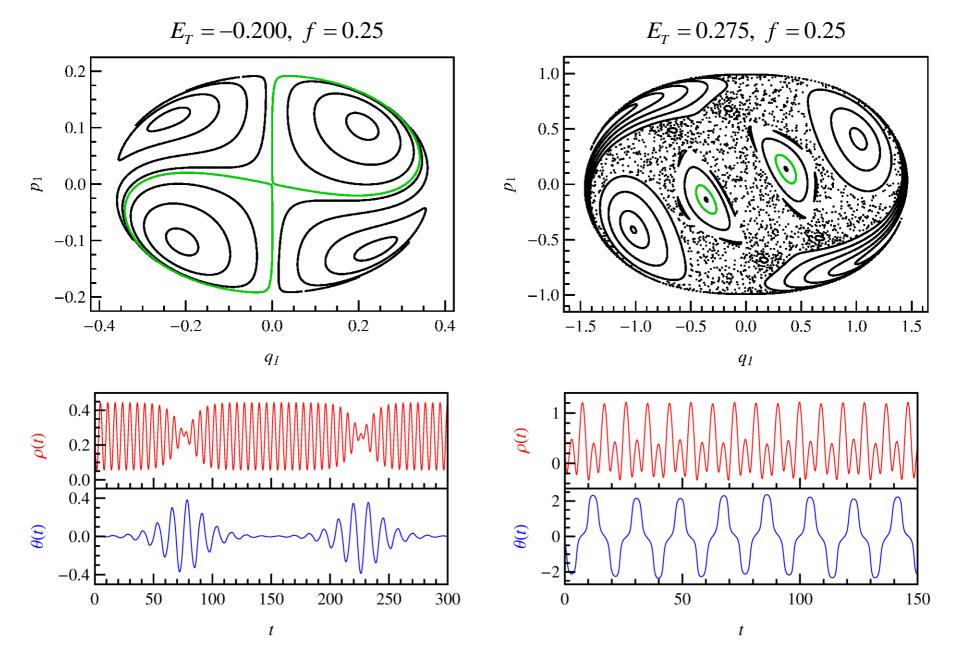
Órbita caótica:



SEÇÕES DE POINCARÉ

- Órbitas individuais: evolução temporal para condição inicial específica
- Seções Poincaré: várias órbitas mostram diferentes comportamentos sistema pode apresentar para valor fixo E_T e f

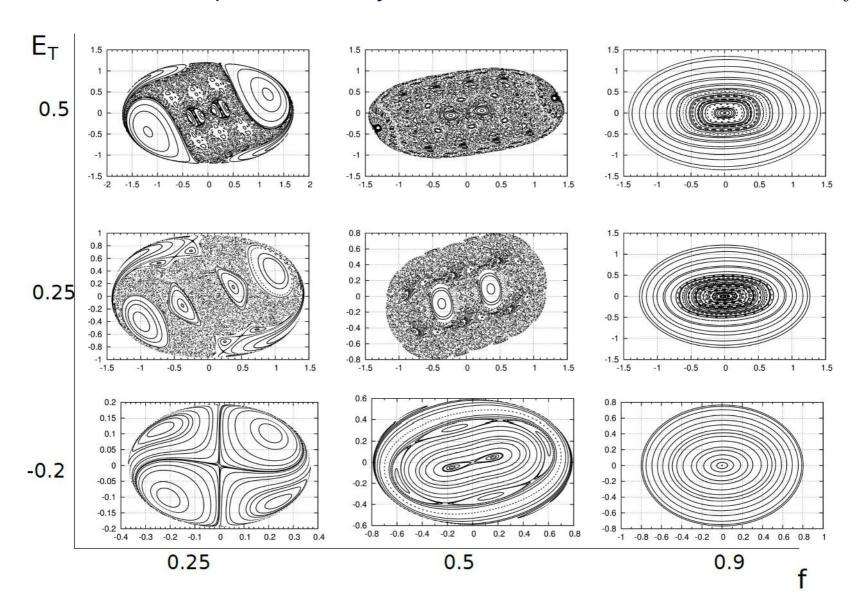
- Energia total E_T conservada: trajetórias restritas superfície 3D delimitada por E_T no espaço fases 4D (x,y,p_x,p_y)
- Seções Poincaré $(p_1=dq_1\,/\,dt) \times (q_1=x\,/\,l)$ no plano $q_2=(y+l)\,/\,l=0$, com $p_2=dq_2\,/\,dt>0$
- Essa seção Poincaré contém posição equilíbrio estável (x, y) = (0, -l)



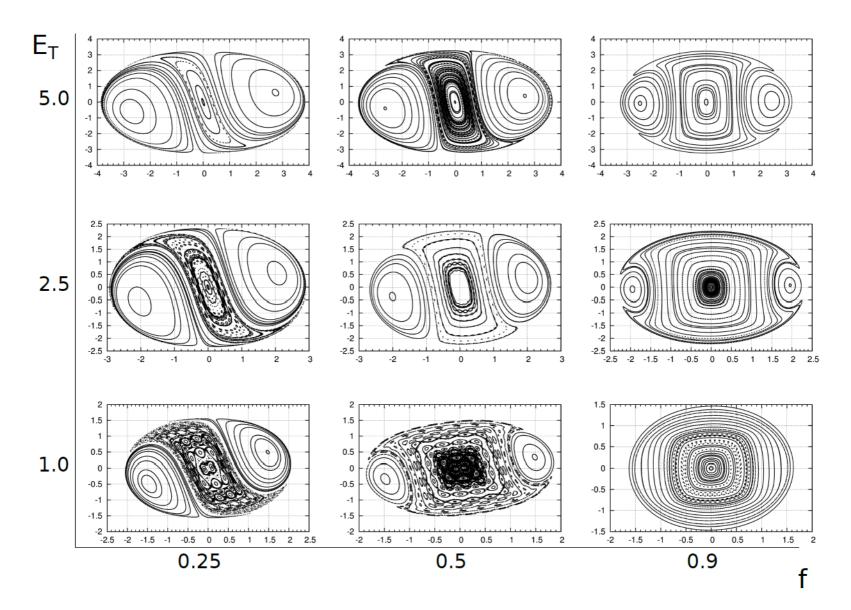
M. C. de Sousa et al., Physica A 509, 1110 (2018)

TRANSIÇÃO ORDEM-CAOS-ORDEM

• Pêndulo elástico apresenta transição ordem-caos-ordem com aumento E_T e f



• Pêndulo elástico apresenta transição ordem-caos-ordem com aumento E_T e f



DISTRIBUIÇÃO ENERGIA

- Pêndulo elástico:
 pêndulo e oscilador harmônico acoplados
- Subsistemas trocam energia através acoplamento não-linear
- Como analisar acoplamento não-linear e movimento acoplado?
- Vamos considerar energia total distribuída entre 3 termos: oscilador harmônico (mola), pêndulo e acoplamento

• Energia mola:

$$E_{S} = \frac{p_{\rho}^{2} + \rho^{2}}{2} - (\rho + 1 - f)f$$

- -> função apenas (ρ, p_{ρ})
- -> oscilador harmônico vertical, sob ação gravidade
- -> energia cinética, potencial elástica, gravitacional

Energia mola:

$$E_{S} = \frac{p_{\rho}^{2} + \rho^{2}}{2} - (\rho + 1 - f)f$$

- -> função apenas (ρ, p_{ρ})
- -> oscilador harmônico vertical, sob ação gravidade
- -> energia cinética, potencial elástica, gravitacional

Energia pêndulo:

$$E_P = \frac{p_\theta^2}{2} - f \cos \theta$$

- -> função apenas (θ, p_{θ})
- -> pêndulo simples com haste fixa comprimento l
- -> *l*: comprimento mola distendida equilíbrio estável sistema
- -> energia cinética, potencial gravitacional

Energia mola:

$$E_{S} = \frac{p_{\rho}^{2} + \rho^{2}}{2} - (\rho + 1 - f)f$$

- -> função apenas (ρ, p_{ρ})
- -> oscilador harmônico vertical, sob ação gravidade
- -> energia cinética, potencial elástica, gravitacional

Energia pêndulo:

$$E_P = \frac{p_\theta^2}{2} - f \cos \theta$$

- -> função apenas (θ, p_{θ})
- -> pêndulo simples com haste fixa comprimento l
- -> *l*: comprimento mola distendida equilíbrio estável sistema
- -> energia cinética, potencial gravitacional

Energia acoplamento:

$$E_{C} = \frac{p_{\theta}^{2}}{2} \left[\frac{1}{(\rho + 1 - f)^{2}} - 1 \right] - (\rho - f) f \cos \theta + (\rho + 1 - f) f$$

- -> função $(\rho, \theta, p_{\theta})$
- -> energia responsável acoplamento não-linear entre mola e pêndulo

Energia mola:

$$E_{S} = \frac{p_{\rho}^{2} + \rho^{2}}{2} - (\rho + 1 - f)f$$

- -> função apenas (ρ, p_{ρ})
- -> oscilador harmônico vertical, sob ação gravidade
- -> energia cinética, potencial elástica, gravitacional

Energia pêndulo:

$$E_P = \frac{p_\theta^2}{2} - f \cos \theta$$

- -> função apenas (θ, p_{θ})
- -> pêndulo simples com haste fixa comprimento l
- -> *l*: comprimento mola distendida equilíbrio estável sistema
- -> energia cinética, potencial gravitacional

Energia acoplamento:

$$E_C = \frac{p_{\theta}^2}{2} \left[\frac{1}{(\rho + 1 - f)^2} - 1 \right] - (\rho - f) f \cos \theta + (\rho + 1 - f) f$$

- -> função $(\rho, \theta, p_{\theta})$
- -> energia responsável acoplamento não-linear entre mola e pêndulo
- Energia total pêndulo elástico (sistema acoplado): $E_T = E_S + E_P + E_C$

ENERGIA ACOPLAMENTO

$$E_{C} = \frac{p_{\theta}^{2}}{2} \left[\frac{1}{(\rho + 1 - f)^{2}} - 1 \right] - (\rho - f) f \cos \theta + (\rho + 1 - f) f$$

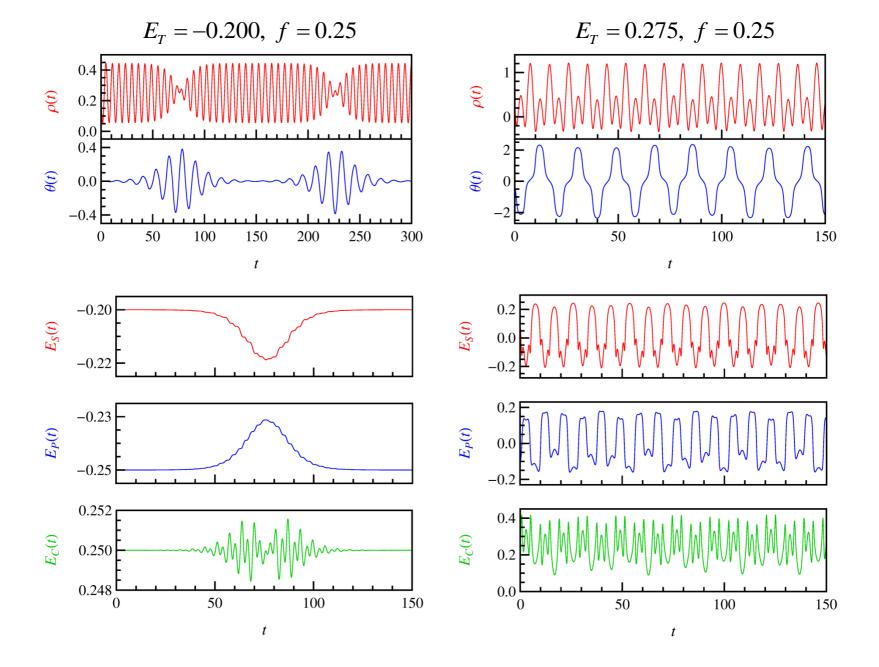
- Casos limite:
 - 1) Apenas oscilador harmônico (mola) se move:

$$\theta = 0, p_{\theta} = 0 \implies E_{C}$$
 constante

2) Apenas pêndulo se move:

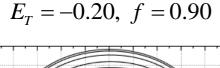
$$\rho = f, p_{\rho} = 0 \implies E_{C}$$
 constante

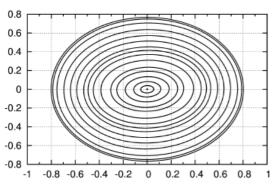
• Energia acoplamento E_C representa corretamente acoplamento sistema



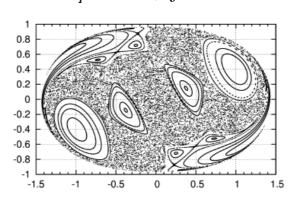
M. C. de Sousa et al., Physica A 509, 1110 (2018)

DISTRIBUIÇÃO ENERGIA

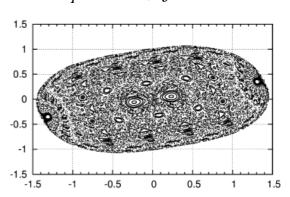




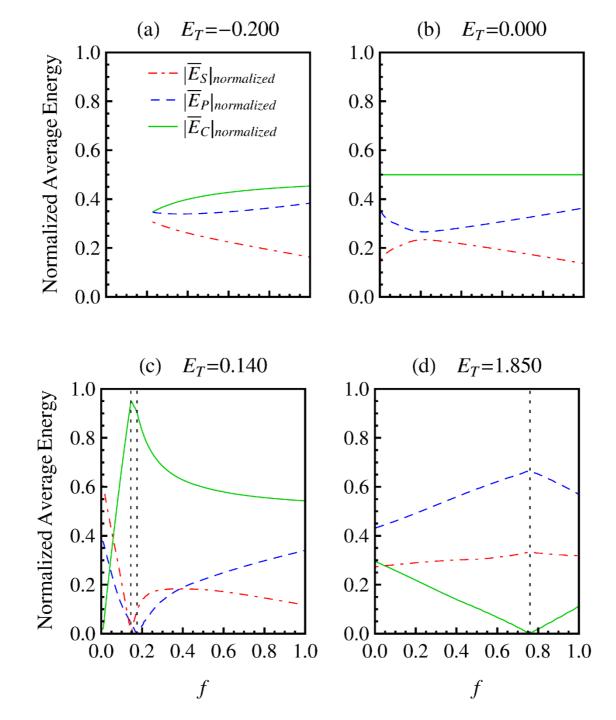
$$E_T = 0.25, f = 0.25$$



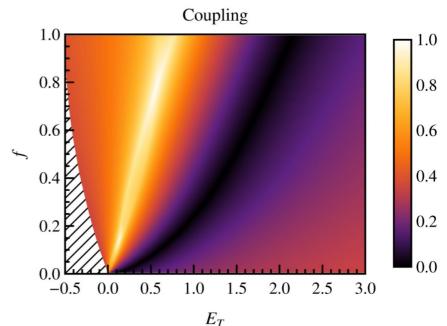
$$E_T = 0.50, f = 0.50$$

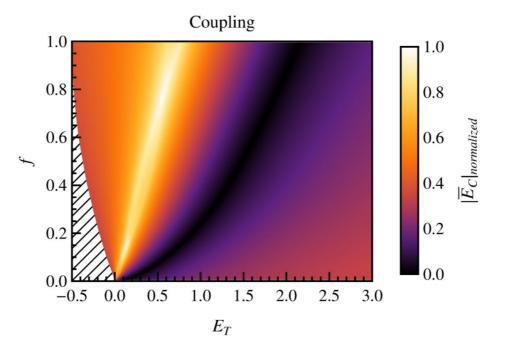


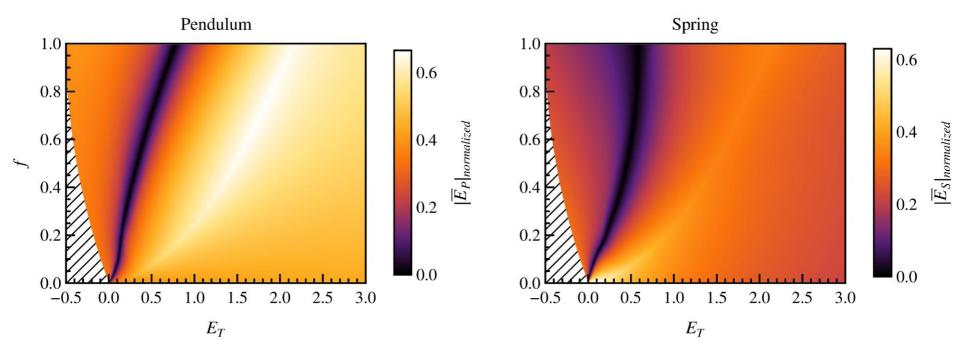
- Distribuição energia diferente para cada tipo trajetória: toros invariantes, ilhas ressonância, caos
- Comportamento sistema diferente para cada valor E_T e f
- Energia média para grande número trajetórias: como distribuição energia varia com E_T e f



- Energia total baixa: acoplamento forte, $|\overline{E}_C|_N > 0.5$, mola e pêndulo trocam muita energia, difícil distinguir dois tipos movimento
- $|\overline{E}_C|_N \simeq 1$: toda energia, em média, no acoplamento, $|\overline{E}_S|_N \simeq |\overline{E}_P|_N \simeq 0$
- Energia total intermediária: $^{-0.5} \quad ^{0.0} \quad ^{0.5}$ acoplamento fraco, $|\overline{E}_C|_N < 0.3$, mola e pêndulo trocam pouca energia, possível distinguir movimentos individuais mola e pêndulo
- $|\bar{E}_C|_{\scriptscriptstyle N} \simeq 0$: toda energia, em média, mola e pêndulo, energias mola e pêndulo são máximas
- Energia total elevada: acoplamento moderado, movimento pêndulo domina dinâmica







- Sistema não-linear e não-integrável
- Descrição Hamiltoniana para termos energias
- Expressões analíticas podem ser usadas qualquer valor E_T e f qualquer valor amplitudes oscilação mola e pêndulo acoplamento fraco e forte todo tipo trajetória (regular, caótica, rotação e libração pêndulo)
- Possível saber como acoplamento não-linear provoca trocas energia entre mola e pêndulo determina comportamento sistema acoplado